

Programmation Fonctionnelle
Complexité Algorithmique

Michael Lampis

2023-2024

Complexité et Programmation Fonctionnelle

- Complexité d'un programme : quantité de ressources nécessaires (surtout temps, mais aussi mémoire) pour son exécution, **dans le pire de cas**, comme fonction de la taille n de l'entrée.
 - Dans le pire de cas → on veut donner une borne supérieure qui ne sera dépassée pour aucune entrée de taille n .
- Dans le contexte de Haskell, plusieurs questions se posent :
 - Comment analyser la complexité d'un programme ?
 - Comment l'améliorer sans changer son résultat ?
- Dans ces slides :
 - On parle rapidement de l'analyse de complexité (en prenant en compte l'évaluation paresseuse)
 - On présente quelques techniques pour améliorer la complexité de programmes récursifs.

Analyse de complexité

Contexte : étant donné un programme de Haskell, estimer sa complexité.

- Deux difficultés principales :
 - Fonctions récursives
 - Évaluation Paresseuse

Fonction récursives

- L'analyse de la complexité de fonctions récursive se base sur la résolution de relations de récurrence.

```
mergesort [] = []
mergesort [x] = [x]
mergesort xs = merge l1 l2
  where
    l1 = mergesort (take (length xs `div` 2) xs)
    l2 = mergesort (drop (length xs `div` 2) xs)
merge [] xs = xs
merge xs [] = xs
merge (x:xs) (y:ys)
  | x<y = x:merge xs (y:ys)
  | otherwise = y:merge (x:xs) ys
```

Fonction récursives

- L'analyse de la complexité de fonctions récursive se base sur la résolution de relations de récurrence.
- `merge` a complexité $T_1(n) = T_1(n - 1) + O(1)$ ou n est la somme de tailles de deux listes données
 - Chaque appel diminue une de deux listes par un élément.
 - Chaque appel a un coût constant ($O(1)$), sous la supposition que `(<)`, `(:)` prennent de temps constant.
- `mergesort` a complexité $T_2(n) = 2T_2(n/2) + T_1(n) + O(1)$
 - Selon le Master Theorem cela donne $T_2(n) = O(n \log n)$.

Fonction récursives – Exemple 2

- Quelle est la complexité de la fonction suivante ?

fibonacci 1 = 1

fibonacci 2 = 1

fibonacci n = fibonacci (n-1) + fibonacci (n-2)

- $T(n) = T(n - 1) + T(n - 2)$
- $T(1) = T(2) = 1$
- Cette relation est exactement la définition de la suite de Fibonacci !
- $\rightarrow T(n) = O(F_n)$
- Pour résoudre une telle relation on “devine” que $T(n)$ a la forme r^n
- $\rightarrow r^n = r^{n-1} + r^{n-2}$
- $\rightarrow r^2 = r + 1$
- $\rightarrow r \approx 1.618$ (nombre d'or)
- $T(n) = O(1.619^n)$
- **Complexité Exponentielle !!**

Lazy evaluation

- Haskell n'évalue une expression que si on en a besoin.
- Les instructions du type `x = expr` n'ont aucun effet immédiat !
- Exemple :

```
f n = 1+f n
```

```
g n = 5
```

Exécution :

```
*Main> map (\x -> (g x, f x)) [1..5]
[ (5, -- on bloque ici ! f a boucle infinie... ) ]
*Main> map fst ( map (\x -> (g x, f x)) [1..5] )
[5,5,5,5,5] -- on n'a pas eu a calculer f !
(0.02 secs, 81,464 bytes)
```

Être paresseux – Pour ou Contre ?

- Avantages de l'évaluation paresseuse
 - Augmente la probabilité que le programme termine correctement.
 - Permet d'utiliser des structures infinies.
 - Ne calcule pas les parties non–nécessaires → peut être plus rapide.
- Désavantages
 - Prédire où (et pourquoi) un programme bloque devient beaucoup plus compliqué.
 - Compilateur est obligé de conserver des parties non–évaluées du programme (au cas où on en aura besoin) → manque d'efficacité
 - Augmente la probabilité qu'on calcule la même chose plusieurs fois.
- Leçon : il faut être conscient du comportement paresseux de Haskell, et faire en sorte que ça ne nous oblige pas de répéter des calculs.

Optimisation en Haskell

- Le but principal de ces slides est d'expliquer les pièges de complexité associés avec la programmation récursive (et l'évaluation paresseuse) en Haskell, et expliquer comment les contourner.

Exemple :

```
fibonacci 1 = 1
fibonacci 2 = 1
fibonacci n = fibonacci (n-1) + fibonacci (n-2)
```

- Complexité exponentielle !?
- La source de notre problème est que ce programme va calculer chaque valeur F_k , F_{n-k} fois, alors qu'une seule fois aurait suffi !

```
fibonacci n = fibonacci (n-1) + fibonacci (n-2)
              = fibonacci (n-2) + fibonacci (n-3) + fibonacci (n-3) + fibonacci (n-4)
              = fibonacci (n-3) + fibonacci (n-4) + fibonacci (n-4) + fibonacci (n-5) + ...
```

Fast Fibonacci

- Problème : le compilateur n'est pas assez intelligent pour constater que `fibonacci (n-3)` est calculé plusieurs fois.
 - Or, grâce à la transparence référentielle, on sait que calculer chaque valeur intermédiaire une seule fois suffit (cette valeur ne peut pas changer).
- Pour éviter l'explosion combinatoire, il faut donner une instruction explicite de stocker les résultats intermédiaires.
 - Problème sensible, car, à cause de l'évaluation paresseuse, l'opérateur `=` ne fait pas du stockage (comme en C).
- Technique générale : on déclare dans l'intérieur de notre fonction récursive...
 - Une **liste** qui stocke les résultats intermédiaires
 - Une fonction auxiliaire qui fait un pas de l'appel récursif et utilise la liste pour les valeurs précédentes.

Fast Fibonacci

```
fibonacci n = f n
  where
    f 0 = 1
    f 1 = 1
    f n = fibs !! (n-1) + fibs !! (n-2)
    fibs = [ f x | x<-[0..n-1] ]
```

Explication :

- On a déclaré une fonction interne `f`
 - Idée : `f == fibonacci` mais sans appel récursif
 - Elle va fonctionner sous la supposition que la liste `fibs` a stocké les valeurs correctes de `f` (donc de `fibonacci`) pour des arguments inférieurs.
- On a aussi déclaré une liste `fibs`
 - Cette liste stocke toutes les valeurs intermédiaires
 - Assertion : `fibs !! i == fibonacci i`

Fast Fibonacci

```
fibonacci n = f n
  where
    f 0 = 1
    f 1 = 1
    f n = fibs !! (n-1) + fibs !! (n-2)
    fibs = [ f x | x <- [0..n-1] ]
```

Preuve de correction :

- Assertions : $\forall i$:
 - `fibonacci i == f i`
 - `fibs !! i == fibonacci i`
- Induction : Assertions vraies pour $i = 0, 1$
- Si assertions vraies pour $i - 1, i - 2$
 - `f i = fibs !! (i-1) + fibs !! (i-2)`
 - `== fibonacci (i-1) + fibonacci (i-2) == fibonacci i`

Fast Fibonacci

```
fibonacci n = f n
```

where

```
f 0 = 1
```

```
f 1 = 1
```

```
f n = fibs !! (n-1) + fibs !! (n-2)
```

```
fibs = [ f x | x <- [0..n-1] ]
```

Complexité :

- La complexité de $f\ n$ est $O(n)$
 - L'opérateur $(!!)$ prend du temps $O(n)$.
- Pour calculer `fibs` on paie $\sum_{i=1}^n O(i) = O(n^2)$
- Donc, complexité $O(n^2)$ (quadratique)
- Déjà une énorme amélioration !
- Pour atteindre $O(n)$ il faut utiliser à la place de la liste une structure qui permet d'accéder à ses éléments en $O(1)$ (`Array`).

Leçons

- En Haskell, c'est très naturel d'écrire des fonctions récursives
- C'est trop facile d'arriver à une complexité exponentielle !
- Souvent (mais pas toujours !), cette complexité est évitable, si elle est dû à une mauvaise organisation du calcul (répétition des mêmes évaluations).
- Dans ce cas, on utilise une structure de données pour stocker les résultats intermédiaires et on évite de les recalculer.
 - Attn: il faut écrire cette structure en sorte que les valeurs qui sont nécessaires en première sont calculées dans le bon ordre.
 - Exemple : aurait-on pu écrire
`fibs = [f x | x<-[n,n-1..1]]` dans le programme précédent ?
 - Cela impliquerait, qu'on calcule d'abord $f\ n$, puis $f\ (n-1)$,...
 - (En fait, pas exactement, grâce à l'évaluation paresseuse, donc ça pourrait marcher, mais il faut faire attention...)

Nombres Premiers

Pour un autre exemple, considérez le programme suivant :

```
prime n = [ i | i<-[2..n-1], n `mod` i == 0 ] == []
```

```
allprimes n = filter prime [2..n]
```

- Complexité de la fonction `prime = $O(n)$`
- Complexité de `allprimes = $O(n^2)$`
- `allprimes n` affiche les premiers inférieurs à `n`

```
*Main> allprimes 100
```

```
[2,3,5,7,11,13,17,19,23,29,31,37,41,43,47,53,59,61,67,71,73,79,83,89,97]
```

```
(0.02 secs, 492,936 bytes)
```

```
*Main> sum ( allprimes 50000 )
```

```
121013308
```

```
(64.98 secs, 33,029,198,848 bytes)
```

- Comment accélérer `allprimes` ?

Crible d'Ératosthène

- Algorithme découvert il y a 2000 ans par un mathématicien grec !
- Idée, à la place de tester chaque entier, on élimine les multiples de chaque entier (qui sont forcément non-premiers)

```
sieve n = s [2..n]
```

```
where
```

```
s [] = []
```

```
s (x:xs) = x: s ( remove xs [2*x, 3*x..] )
```

```
remove [] _ = []
```

```
remove (x:xs) (y:ys)
```

```
  | x==y = remove xs ys
```

```
  | x<y  = x:remove xs (y:ys)
```

```
  | otherwise = remove (x:xs) ys
```

```
*Main> sum ( sieve 50000 )
```

```
121013308
```

```
(7.93 secs, 5,521,567,080 bytes)
```


Crible amélioré

- Pour améliorer la première version, on peut programmer `prime` avec une complexité de $O(\sqrt{n})$ (on teste les diviseurs $\leq \sqrt{n}$).
- On fait une amélioration similaire pour l'algorithme d'Ératosthène

```
sieve n = s [2..n]
  where
    s [] = []
    s (x:xs) = x: s ( remove xs [x*x, x*x+x..n] )
    remove [] _ = []
    remove xs [] = xs
    remove (x:xs) (y:ys)
      | x==y = remove xs ys
      | x<y  = x:remove xs (y:ys)
      | otherwise = remove (x:xs) ys
```

```
*Main> sum ( sieve 50000 )
121013308
(0.37 secs, 160,299,496 bytes)
```

Programmation Dynamique

- L'idée de stocker des valeurs intermédiaires pour accélérer un algorithme est liée à une technique algorithmique générique appelée **Programmation Dynamique**.
 - Cette problématique n'est pas restreinte au domaine de la programmation fonctionnelle.
 - Les mêmes problèmes se posent pour les langages impératifs.
- Programmation Dynamique : cas d'usage
 - Problème d'optimisation
 - Algorithme récursif facile à trouver (mais exponentiel !)
 - Si le problème a la propriété de l'optimalité de sous-problèmes
 - La solution optimale est composée des solutions optimales de sous-problèmes.
 - ... et si le nombre de sous-problèmes à considérer est polynomial
 - On stocke les solutions de tous les sous-problèmes et les utilise pour construire des solutions de super-problèmes de façon inductive.

Exemple – Max Independent Set

- Considérez le problème suivant : étant donné une liste de `Int` on veut sélectionner un sous-ensemble de ses éléments en sorte que :
 - On ne sélectionne pas deux éléments consécutifs
 - La somme des éléments sélectionnés est maximum

Exemples :

```
*Main> maxis [3,5,1,2,9,4]
```

```
[5,9]
```

```
*Main> maxis [9,1,3,8,2]
```

```
[9,8]
```

```
*Main> maxis [9,1,3,8,2,7,12,6]
```

```
[9,8,7,6]
```

- **NB:** sélectionner l'élément max n'est pas forcément optimal !
- Donner une fonction Haskell pour `maxis`

Max Independent Set – v1

- Deux solutions optimales possibles :
 - On prend le premier élément (et donc le deuxième est interdit) et la meilleure solution à partir du troisième
 - On ne prend pas le premier élément (donc on prend la meilleure solution à partir du deuxième)

```
maxis :: [Int] -> [Int]
```

```
maxis [] = []
```

```
maxis [x] = [x]
```

```
maxis [x,y] = [max x y]
```

```
maxis (x:y:xs)
```

```
  | x+sum (maxis xs) > sum (maxis (y:xs)) = x:maxis xs
```

```
  | otherwise = maxis (y:xs)
```

- Complexité : $T(n) = T(n-1) + T(n-2)$
- Notre vieil ami Fibonacci ! $\rightarrow O(1.6^n)$!!
- Ne fonctionne pas pour $n \geq 40$!?!?

Max Independent Set – v2

- Idée : Stocker dans `ms !! i` la solution optimale pour les `i` premiers éléments de la liste donnée

```
maxis :: [Int] -> [Int]
maxis xs = m (length xs)
  where
    m 0 = []
    m 1 = [head xs]
    m i
      | (xs !! (i-1)) + sum (ms !! (i-2)) > sum (ms !! (i-1)) =
          ms !! (i-2) ++ [xs !! (i-1)]
      | otherwise = ms !! (i-1)
    ms = [ m i | i <- [0..length xs] ]
```

- Complexité de `m`: $O(n)$ (à cause du `(!!)`)
- Complexité totale : $O(n^2)$
- Essayez pour $n > 100$ pour vérifier l'amélioration !

Shortest Superlist

- Problème : on est donné deux listes x_s, y_s
- On cherche la plus courte liste qui contient x_s, y_s comme sous-listes
 - z_s contient x_s comme sous-liste si z_s contient tous les éléments de x_s dans le même ordre (mais pas forcément consécutifs).

Exemples :

```
*Main> minsuperlist "abcabc" "babababa"  
"babcabcaba"
```

```
*Main> minsuperlist "abracadabra" "babaaurhum"  
"abracbadaburahum"
```

```
*Main> minsuperlist [2,4..10] [6,4,8,2]  
[2,4,6,4,8,10,2]
```

Shortest Superlist – v1

- Idée récursive : si premier élément de xs , ys est le même, très bien !
On commence avec ça et regarde $tail\ xs$, $tail\ ys$.
- Sinon, il faut soit commencer avec le premier élément de xs , soit avec celui de ys . On choisit la meilleure solution.

```
minsuperlist :: Eq a => [a] -> [a] -> [a]
minsuperlist [] ys = ys
minsuperlist xs [] = xs
minsuperlist (x:xs) (y:ys)
  | x==y      = x:minsuperlist xs ys
  | otherwise = if l1>l2 then sol2 else sol1
where
  sol1 = x:minsuperlist xs (y:ys)
  sol2 = y:minsuperlist (x:xs) ys
  l1 = length sol1
  l2 = length sol2
```

- Complexité : $O(2^n)$!?
- Aucun espoir si $n \geq 40\dots$

Shortest Superlist – v2

- On stocke la solution optimale si on considère les i premiers éléments de xs et les j premiers éléments de ys

```
minsuperlist :: Eq a => [a] -> [a] -> [a]
```

```
minsuperlist xs ys = msl (length xs) (length ys)
```

where

```
msl 0 j = take j ys
```

```
msl i 0 = take i xs
```

```
msl i j
```

```
| (xs!!(i-1)) == (ys!!(j-1)) =
```

```
  (msls !! (i-1) !! (j-1)) ++ [xs !! (i-1)]
```

```
| length (msls !! (i-1) !! j) > length (msls !! i !! (j-1)) =
```

```
  msls !! i !! (j-1) ++ [ys !! (j-1)]
```

```
| otherwise = msls !! (i-1) !! j ++ [xs !! (i-1)]
```

```
msls = [[msl i j | j <- [0..length ys]] | i <- [0..length xs]]
```

- Complexité $O(n^3)$ (pourquoi ?)

Structures de Données

Listes vs Tableaux vs Map

- Dans les exemples précédents on a utilisé des listes pour stocker les résultats intermédiaires de nos calculs.
- Or, l'opération !! prend de temps linéaire ($O(n)$) pour les listes, ce qui n'est pas très efficace.
 - **NB:** l'amélioration qu'on a faite nous a permis de passer d'une complexité du type 2^n à $O(n^2)$ ou similaire. La question est maintenant si on peut arriver à $O(n)$. Ce dernier pas serait, certes, important, mais la grande amélioration a déjà été faite...
- Solution : utiliser une autre structure de données à la place des listes.

Listes vs Tableaux vs Map

	Insertion (début)	!!	Suppression
Liste	$O(1)$	$O(n)$	$O(n)$
Tableau	$O(n)$	$O(1)$	$O(n)$
Map	$O(\log n)$	$O(\log n)$	$O(\log n)$

- Liste : rapide d'ajouter un élément au début, pas efficace pour accéder à un élément quelconque (il faut traverser la liste)
- Tableau : rapide d'accéder à un élément arbitraire, pas efficace d'ajouter/supprimer des éléments
- Map : Tableau associatif implémenté avec ABR équilibré → toutes opérations prennent $O(\log n)$

Tableaux

- `import Data.Array`
- Équivalent de tableaux de C.
- Indices peuvent avoir n'importe quel type de la classe `Ix`
 - Notamment `Int`, `Integer`
- Indices peuvent former n'importe quel intervalle.
- Pour accéder à un élément on utilise `!`.
- Construire un tableau avec la fonction `array`

```
Prelude Data.Array> :type array
```

```
array :: Ix i => (i, i) -> [(i, e)] -> Array i e
```

Arguments :

- (Min, Max) indice
- Liste des associations (indice, valeur)

Tableaux – Exemples

```
> a1 = array (0,9) [ (i,2*i) | i<-[0..9] ]
> a1 ! 5
10
> a2 = array ( (1,1), (3,3) ) [ ((i,j),2*i+j)
                               | i<-[1..3], j<-[1..3] ]
> a2
array ((1,1), (3,3))
  [ ((1,1),3), ((1,2),4), ((1,3),5),
    ((2,1),5), ((2,2),6), ((2,3),7),
    ((3,1),7), ((3,2),8), ((3,3),9) ]
> a2 ! (2,2)
6
> a2 ! (2,7)
*** Exception: Error in array index
```

Fibonacci again

```
import Data.Array
```

```
fibonacci = f n
```

```
where
```

```
  f 0 = 1
```

```
  f 1 = 1
```

```
  f i = (fibs ! (i-1)) + (fibs ! (i-2))
```

```
  fibs = array (0,n) [ (x,f x) | x<-[0..n] ]
```

NB: dernière ligne était auparavant

```
fibs = [ f x | x<-[n,n-1..0] ]
```

- Et alors ?

Fibonacci again

```
import Data.Array

fibonacci n = f n
  where
    f 0 = 1
    f 1 = 1
    f i = (fibs ! (i-1)) + (fibs ! (i-2))
    fibs = array (0,n) [ (x,f x) | x<-[0..n] ]
```

NB: dernière ligne était auparavant

```
fibs = [ f x | x<-[n,n-1..0] ]
```

- Complexité devient $O(n)$ à la place de $O(n^2)$.

Max Independent Set

```
import Data.Array
```

```
maxis :: [Int] -> [Int]
```

```
maxis xs = reverse $ fst $ m (length xs)
```

```
where
```

```
  xs' = array (0, length xs-1) $ zip [0..] xs
```

```
  m 0 = ([], 0)
```

```
  m 1 = (head xs, head xs)
```

```
  m i
```

```
    | (xs'!(i-1)) + (snd (ms!(i-2))) > (snd (ms!(i-1))) =  
      ([xs'!(i-1)] ++ fst (ms!(i-2)),  
       snd (ms!(i-2)) + (xs'!(i-1)))
```

```
    | otherwise = ms!(i-1)
```

```
  ms = array (0, length xs) [ (i, m i) | i <- [0..length xs] ]
```


Map

- `import Data.Map`
- Tableaux associatifs implémentés avec arbres binaires de recherche **équilibrés**.
- Clés peuvent avoir n'importe quel type de la classe `Ord`
 - Notamment `Int`, `Integer`
- Pour accéder à un élément on utilise `!`.
- Construire un map avec la fonction `fromList`

```
> :t fromList
```

```
fromList :: Ord k => [(k, a)] -> Map k a
```

Argument :

- Liste des associations (clé, valeur)

Max Independent Set – Map

```
import Data.Map

maxis :: [Int] -> [Int]
maxis xs = reverse $ fst $ m (length xs)
where
  xs' = fromList $ zip [0..] xs
  m 0 = ([], 0)
  m 1 = (head xs, head xs)
  m i
    | (xs'!(i-1)) + (snd (ms!(i-2))) > (snd (ms!(i-1))) =
      ([xs'!(i-1)] ++ fst (ms!(i-2)),
       snd (ms!(i-2)) + (xs'!(i-1)))
    | otherwise = ms!(i-1)
  ms = fromList [ (i,m i) | i<-[0..length xs] ]
```

Tableaux vs Map

- Opération ! légèrement plus efficace pour les tableaux ($O(1)$ vs. $O(\log n)$)
 - Différence pas très significative : $n < 2^{30}$ pratiquement toujours
- Avantages de Map :
 - Peut utiliser plus de types-clés
 - Clés ne doivent pas forcément former un intervalle
 - Modifications rapides possibles

Exemples

Prefix Sums

Étant donné une liste xs , calculer une liste qui contient la somme de chaque préfixe de xs .

Exemple :

```
> sumEasy [1,2,3,4,5]
[1,3,6,10,15]
```

Prefix Sums

Étant donné une liste `xs`, calculer une liste qui contient la somme de chaque préfixe de `xs`.

Exemple :

```
> sumEasy [1,2,3,4,5]
[1,3,6,10,15]
```

Solution facile :

```
sumEasy :: [Integer] -> [Integer]
sumEasy xs = [ sum $ take i xs | i <- [1..length xs] ]
```

Complexité ?

Prefix Sums

Étant donné une liste xs , calculer une liste qui contient la somme de chaque préfixe de xs .

Solution avec Tableaux :

```
import Data.Array
```

```
sums :: [Integer] -> Array Int Integer
```

```
sums xs = mysums
```

```
where
```

```
  xsa = array (0, length xs-1) $ zip [0..] xs
```

```
  mysums = array (0, length xs-1) $
```

```
    zip [0..]
```

```
    [ if i==0 then xsa!0 else mysums!(i-1)+xsa!i  
      | i<- [0..length xs-1] ]
```

Complexité ?

MaxSubArray

Étant donné une liste d'entiers x_S , trouver un intervalle continu de x_S avec somme maximum.

Exemples :

```
> maxsubarray [1, 2, 3, -5, 2, 3]
```

```
[1, 2, 3, -5, 2, 3]
```

```
> maxsubarray [1, 2, 3, -8, 2, 3]
```

```
[1, 2, 3]
```

```
> maxsubarray [1, 2, 3, -8, 2, 3, 4]
```

```
[2, 3, 4]
```


MaxSubArray

Étant donné une liste d'entiers xs , trouver un intervalle continu de xs avec somme maximum.

Solution facile :

```
maxsubarray :: [Integer] -> [Integer]
maxsubarray xs = take size $ drop left $ xs
  where
    (s, left, size) = maximum [ (sum (take j (drop i xs)), i, j)
                               | i <- [0..length xs-1],
                               j <- [1..length xs-i] ]
```

Complexité ?

MaxSubArray

Étant donné une liste d'entiers x_S , trouver un intervalle continu de x_S avec somme maximum.

Solution avec Tableaux :

```
import Data.Array
```

```
maxsubarrayS :: [Integer] -> Integer
```

```
maxsubarrayS xs = maximum best
```

```
  where
```

```
    xsa = array (0,length xs-1) $ zip [0..] xs
```

```
    cur = array (-1,length xs-1) $ zip [-1..] (0:[ max 0 (cur!(i-1)+xsa!i) | i<-[0..length xs-1] ])
```

```
    best = array (-1,length xs-1) $ zip [-1..] (0:[ max (best!(i-1)) (cur!i) | i<-[0..length xs-1] ])
```

```
maxsubarray :: [Integer] -> [Integer]
```

```
maxsubarray xs = reverse $ snd $ maximum best
```

```
  where
```

```
    xsa = array (0,length xs-1) $ zip [0..] xs
```

```
    cur = array (-1,length xs-1) $ zip [-1..] ((0,[]):[ max (0,[]) (fst (cur!(i-1))+xsa!i, (xsa!i):(snd (cur
```

```
    best = array (-1,length xs-1) $ zip [-1..] ((0,[]):[ max (best!(i-1)) (cur!i) | i<-[0..length xs-1] ])
```

Complexité ?

Longest Increasing Subsequence

Étant donné une liste x_s , trouver une sous-liste (pas forcément contigüe) croissante de taille maximum.

Exemples :

```
*Main> longest [1, 5, 2, 9, 3, 8, 4]
```

```
[1, 2, 3, 4]
```

```
*Main> longest [5, 4, 3, 2]
```

```
[2]
```

Longest Increasing Subsequence

Étant donné une liste xs , trouver une sous-liste (pas forcément contigüe) croissante de taille maximum.

Solution facile :

```
longest :: [Integer] -> [Integer]
longest [] = []
longest (x:xs) = if l1>l2 then sol1 else sol2
  where
    sol1 = x:(longest $ filter (>x) xs)
    sol2 = longest xs
    l1 = length sol1
    l2 = length sol2
```

Complexité ?

Longest Increasing Subsequence

Étant donné une liste `xs`, trouver une sous-liste (pas forcément contigüe) croissante de taille maximum.

Solution avec programmation dynamique :

```
longest :: [Integer] -> [Integer]
longest [] = []
longest xs = best lls
  where
    ll 0 = [head xs]
    ll i = (best [ lls !! j | j<-[0..i-1], xs!!j<xs!!i ])
           ++ [xs !! i]
    lls = [ ll i | i<-[0..length xs -1] ]

best :: [[Integer]] -> [Integer]
best sols = foldr
  (\x s->if length x>length s then x else s)
  [] sols
```

Complexité ?