

Algèbre linéaire et applications aux sciences des données

18/10/2024

Aujourd'hui: TD 4

4.1.

$$M_\alpha = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ \alpha & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \alpha & 1 \end{bmatrix} \in \mathbb{C}^{4 \times 4}$$

a) M_α est-elle diagonalisable?

NB: M_α est triangulaire donc trigonalisable.

Les valeurs propres de M_α sont $(1, 1, 1, 1)$

Le polynôme caractéristique de M_α est $\chi_{M_\alpha}(X) = (X-1)^4$

Justification 1: On sait que M_α diagonalisable \Leftrightarrow le polynôme minimal de M_α est scindé à racines simples

Comme le polynôme minimal divise $\chi_{M_\alpha}(X)$, on en déduit que

M_α diagonalisable \Leftrightarrow le polynôme minimal de M_α est $X-1$

$$\Leftrightarrow M_\alpha - I = 0$$

$$\Leftrightarrow M_\alpha = I \Leftrightarrow \alpha = 0$$

Justification 2

Si M est diagonalisable, alors M s'écrit $P \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} P^{-1}$ par définition, avec $P \in \mathbb{C}^{4 \times 4}$ inversible

$$\text{On a donc } M = P \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} P^{-1} = PP^{-1} = I_4$$

$$\text{Donc } M = I_4 \Leftrightarrow \alpha = 0$$

b) Si M_α est la représentation de $u_\alpha \in \mathcal{L}(\mathbb{C}^4)$ dans la base canonique (e_1, e_2, e_3, e_4) , donner la représentation de u_α dans la base $(e_2, e_1+e_2, e_1+e_2+e_3, e_1+e_2+e_3+e_4)$

Il s'agit d'exprimer les coordonnées de $(\Pi_\alpha e_1, \Pi_\alpha(e_1+e_2), \dots)$ dans la nouvelle base $(e_1, e_1+e_2, e_1+e_2+e_3, e_1+e_2+e_3+e_4)$

$$\cdot \Pi_\alpha e_1 = e_1 + \alpha e_2 \quad (1^{\text{re}} \text{ colonne de } \Pi_\alpha)$$

$$= (1-\alpha)e_1 + \alpha e_1 + \alpha e_2$$

$$= (1-\alpha)e_1 + \alpha(e_1+e_2) \Rightarrow \text{les coordonnées de } \Pi_\alpha e_1 \text{ dans la nouvelle base sont } \begin{bmatrix} 1-\alpha \\ \alpha \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\cdot \Pi_\alpha(e_1+e_2) = \Pi_\alpha e_1 + \Pi_\alpha e_2$$

$$= e_1 + \alpha e_2 + e_2 + \alpha e_3$$

$$= (1-\alpha)e_1 + \alpha e_1 + \alpha e_2 + e_2 + \alpha e_3$$

$$= -\alpha e_1 + (e_1+e_2) + \alpha(e_1+e_2+e_3) \Rightarrow \begin{bmatrix} -\alpha \\ 1 \\ \alpha \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\cdot \Pi_\alpha(e_1+e_2+e_3) = e_1 + \alpha e_2 + e_2 + \alpha e_3 + e_3 + \alpha e_4$$

$$= (1-\alpha)e_1 + \alpha e_1 + \alpha e_2 + e_2 + \alpha e_3 + e_3 + \alpha e_4$$

$$= -\alpha e_1 + (e_1+e_2+e_3) + \alpha(e_1+e_2+e_3+e_4) \Rightarrow \begin{bmatrix} -\alpha \\ 0 \\ 1 \\ \alpha \end{bmatrix}$$

$$\cdot \Pi_\alpha(e_1+e_2+e_3+e_4) = e_1 + \alpha e_2 + e_2 + \alpha e_3 + e_3 + \alpha e_4 + e_4$$

$$= -\alpha e_1 + (1+\alpha)e_1 + (1+\alpha)e_2 + (1+\alpha)e_3 + (1+\alpha)e_4$$

$$= -\alpha e_1 + (1+\alpha)(e_1+e_2+e_3+e_4) \Rightarrow \begin{bmatrix} -\alpha \\ 0 \\ 0 \\ 1+\alpha \end{bmatrix}$$

Conclusion: La représentation de Π_α dans la nouvelle base est

$$\begin{bmatrix} 1-\alpha & -\alpha & -\alpha & -\alpha \\ \alpha & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \alpha & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \alpha & 1+\alpha \end{bmatrix}$$

($\alpha=0$: on retrouve I_4)

Exercice 4.2

a) Trouver toutes les matrices $M \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ tq $M^2 = I_3$

$$M^2 = I_3 \Leftrightarrow X^2 - 1 \text{ est annulateur de } M$$

$$X^2 - 1 = (X+1)(X-1) \text{ scindé à racines simples}$$

$\hookrightarrow X^2 - 1$ n'est pas le polynôme caractéristique de M (car celui-ci est de degré 3)

\hookrightarrow Le polynôme minimal de M divise $X^2 - 1$: c'est donc

Soit $X-1$, soit $X+1$, soit $(X-1)(X+1)$

Dans tous les cas, le polynôme minimal est scindé à racines simples et M est donc diagonalisable

• Si le polynôme minimal est $X-1$:

$$M - I_3 = 0 \Leftrightarrow M = I_3$$

• Si le polynôme minimal est $X+1$:

$$M + I_3 = 0 \Leftrightarrow M = -I_3$$

• Si le polynôme minimal est $(X-1)(X+1)$

$$\text{Alors } M = P \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 \end{pmatrix} P^{-1} \text{ avec } P \text{ inversible}$$

Au moins
2 valeurs propres
distinctes
et les 3 valeurs propres
ne sont pas identiques

$$\lambda_i \in \{-1, +1\} \quad \forall i$$

et l'ensemble des
valeurs propres
est soit égal à $\{-1, -1, 1\}$
soit égal à $\{-1, 1, 1\}$

Sans perte
de généralité
dans \mathbb{R}^n
on peut obtenir
les valeurs propres
en diagonalisant
ou en trigonalisant

Soit $M = P \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} P^{-1}$, soit $M = P \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} P^{-1}$

↑
change ordre

car $P \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} P^{-1}$

Si $M = \begin{bmatrix} \overline{P} \\ P_1 & P_2 & P_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 \end{bmatrix} P^{-1}$

$\overline{P} = [P_1 \ P_3 \ P_2]$

$M = \overline{P} \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_3 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_2 \end{bmatrix} \overline{P}^{-1}$

Bilan: $M^2 = I_3 \Rightarrow [M = I_3 \text{ ou } M = -I_3 \text{ ou } M = P \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} P^{-1} \text{ avec } P \text{ inversible } P \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$
ou $M = P \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} P^{-1}]$

La réciproque est vraie, il y a donc équivalence et on a donc caractérisé toutes les matrices telles que $M^2 = I_3$

b) $M^2 = M$ (Parabola: Matrice de projection)

$M = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

$M^2 - M = 0 \Leftrightarrow X^2 - X = X(X-1)$ annulateur de M

\Rightarrow le polynôme minimal est soit X , soit $X-1$, soit $X(X-1)$

Si on note π_M le polynôme minimal, on a alors:

$\pi_M(X) = X \Leftrightarrow M = 0_{\mathbb{R}^{3 \times 3}}$

• $\pi_M(X) = X - 1 \Leftrightarrow M = I_3$

• $\pi_M(X) = X(X-1) \Leftrightarrow M$ est diagonalisable et s'écrit donc

$$M = P \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 \end{pmatrix} P^{-1} \text{ avec } P \in \mathbb{R}^{3 \times 3} \text{ inversible}$$

et l'ensemble $\{\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3\}$ est soit égal à $\{0, 0, 1\}$, soit à $\{0, 1, 1\}$

Cor. $M^2 = M \Leftrightarrow \left[M = 0_{\mathbb{R}^{3 \times 3}} \text{ ou } M = I_3 \text{ ou } M = P \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} P^{-1} \text{ avec } P \text{ inversible} \right.$
 $\left. \text{ou } M = P \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} P^{-1} \text{ avec } P \text{ inversible} \right]$

c) $M^2 = 0_{\mathbb{R}^{3 \times 3}}$

X^2 est annulateur de $M \Rightarrow \pi_M(X) = X$ ou $\pi_M(X) = X^2$

Si $\pi_M(X) = X$, alors M est la matrice nulle

Si $\pi_M(X) = X^2$, M n'est pas diagonalisable
 mais elle est nilpotente d'indice 2
 ($M^2 = 0$ mais $M \neq 0$)

Il existe alors une matrice inversible P telle que

$$M = P \begin{bmatrix} J_2 & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & J_2 & & \\ & & & J_1 & \dots & J_1 \\ 0 & & & & & \end{bmatrix} P^{-1}$$

diagonale par blocs

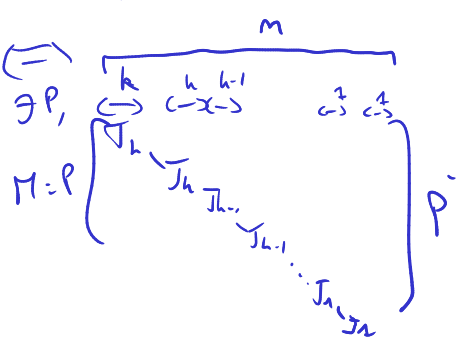
$$J_2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$J_1 = [0]$$

- Il y a $m_2 \geq 1$ blocs J_2

- Il y a $m_1 \geq 0$ blocs J_1 avec $2m_2 + m_1 = 3$

$M \in \mathbb{R}^{n \times n}$
 M nilpotent d'indice k



Comme on doit avoir un bloc de taille 2 (J_2), on en conclut que $m_2 = 1$ et $m_1 = 1$

$$\left[\begin{array}{c} J_2 \\ \hline J_2 \end{array} \right] \xrightarrow{\text{Au moins un bloc } J_2} \left[\begin{array}{c|c} \begin{matrix} \xrightarrow{2} & \xrightarrow{3} \\ 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{matrix} & \begin{matrix} \xrightarrow{2} \\ 0 \\ 0 \end{matrix} \\ \hline 0 & \begin{matrix} J_2 \\ J_1 \end{matrix} \end{array} \right] \uparrow 1$$
 ↗ nécessairement un bloc J_2 et pas de bloc J_2

On en conclut que

$$M = P \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} P^{-1}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = P \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} P^{-1}$$

$$P = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Exercice 4.5

Soit $M \in \mathbb{C}^{6 \times 6}$ telle que

$$\chi_M(X) = (X+3)^4 (X-2)^2 \quad (\text{polynôme caractéristique})$$

Donner les valeurs possibles du polynôme minimal et les structures de Jordan associées

Le polynôme minimal π_M divise χ_M

Donc $\pi_M(X) = (X+3)^a (X-2)^b$ avec $a \in \{1, 2, 3, 4\}$ et $b \in \{1, 2\}$

Pour chaque couple (a, b) , on peut caractériser les formes de Jordan possible

Ex: $a=1, b=1 \implies \pi_M(X) = (X+3)(X-2) \implies$ sans a^2 racines simples

Comme part au sous-espace caractéristique $\ker(M+3I_6)^4$

$$M = P \left[\begin{array}{ccc|cc} -3 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -3 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \end{array} \right] P^{-1}$$

diagonalisable (les valeurs propres sont ordonnées sans perte de généralité)

(soit -espace propre
ker($\pi + 3I_6$))

Forme de Jordan $\left[\begin{array}{c|c} \begin{matrix} -3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -3 \end{matrix} & 0 \\ \hline 0 & \begin{matrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{matrix} \end{array} \right] = \left[\begin{array}{c|c} -3I_4 + \begin{bmatrix} J_1 & J_1 & J_1 & J_1 \end{bmatrix} & 0 \\ \hline 0 & 2I_2 + \begin{bmatrix} J_1 & 0 \\ 0 & J_1 \end{bmatrix} \end{array} \right]$

Ex) $a=4 \quad b=2$

$\pi_n(x) = \chi_n(x) = (x+3)^4 (x-2)^2$

La matrice π n'est pas diagonalisable mais elle s'écrit

Forme de Jordan $\left(P \left[\begin{array}{c|c} -3I_4 + N_4 & 0 \\ \hline 0 & 2I_2 + N_2 \end{array} \right] P^{-1} \right)$

avec $N_4 \in \mathbb{C}^{4 \times 4}$ nilpotente d'indice 4

et $N_2 \in \mathbb{C}^{2 \times 2}$ nilpotente d'indice 2

En utilisant les propriétés des matrices nilpotentes, on sait que ces matrices sont semblables à $J_4 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$ pour N_4
et $J_2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$ pour N_2

Il existe donc une matrice $Q \in \mathbb{C}^{6 \times 6}$ telle que

$M = Q \left[\begin{array}{c|c} \begin{matrix} -3 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -3 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -3 \end{matrix} & 0 \\ \hline 0 & \begin{matrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{matrix} \end{array} \right] Q^{-1}$

↳ Cas général

$\pi = P \left[\begin{array}{c|c} -3I_4 + N_a & 0 \\ \hline 0 & 2I_2 + N_b \end{array} \right] P^{-1}$ avec

$N_a \in \mathbb{C}^{4 \times 4}$
nilpotente d'indice a
et $N_b \in \mathbb{C}^{2 \times 2}$
nilpotente d'indice b

Ex 4.3.

$\forall M \in \mathbb{C}^{n \times n}$, $\exp(M) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{M^k}{k!}$ ($= I_n + M + \frac{M^2}{2} + \frac{M^3}{6} + \dots$)

a) M diagonalisable

$\exists P$ inversible, $M = P \underbrace{\begin{bmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{bmatrix}}_{\Lambda \in \mathbb{C}^{n \times n}} P^{-1}$

i) Formule pour M^k

$M^k = M \times M \times \dots \times M = P \underbrace{\Lambda P^{-1}}_{I_n} P \Lambda P^{-1} \dots P \Lambda P^{-1} = P \Lambda^k P^{-1}$
 $= P \begin{bmatrix} \lambda_1^k & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n^k \end{bmatrix} P^{-1}$

ii) Formule pour $\exp(M)$

$\exp(M) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{M^k}{k!} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{P \Lambda^k P^{-1}}{k!} = P \left(\frac{P \Lambda^0 P^{-1}}{1} + \frac{P \Lambda^1 P^{-1}}{1} + \frac{P \Lambda^2 P^{-1}}{2} + \dots \right)$
 $= P \left(\sum_{k=0}^{\infty} \frac{\Lambda^k}{k!} \right) P^{-1}$
 $= P e^{\Lambda} P^{-1} = P \begin{bmatrix} e^{\lambda_1} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & e^{\lambda_n} \end{bmatrix} P^{-1}$

b) $M = D + N$, D diagonalisable, N nilpotente d'ordre 2 $DN = ND$

i) Formule pour M^k

$(D+N)^k = \sum_{j=0}^k \binom{k}{j} D^j N^{k-j}$ (vrai parce que $DN = ND$)

la somme des termes de la somme sauf les deux derniers

N nilpotente d'ordre 2 $\Rightarrow \binom{k}{j} D^j N^{k-j} = 0$ si $k-j \geq 2$

$(D+N)^k = \binom{k}{k-1} D^{k-1} N + \binom{k}{k} D^k N^0$
 $= k D^{k-1} N + D^k$ si $k \geq 1$ si $k=0$ $(D+N)^0 = I$

ii) Formule per $\exp(M)$

$$\begin{aligned} \exp(M) &= \exp(D+N) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(D+N)^k}{k!} \\ &= \left(\sum_{k=1}^{\infty} \frac{kD^{k-1}N + D^k}{k!} \right) + I \\ &= \left(\sum_{k=1}^{\infty} \frac{kD^{k-1}N}{k!} \right) + \left(\sum_{k=1}^{\infty} \frac{D^k}{k!} \right) + I \end{aligned}$$

$\forall k \geq 1,$

$$\frac{kD^{k-1}N}{k!} = \frac{D^{k-1}N}{(k-1)!}$$

$k! = k \times (k-1) \times \dots \times 1$

$$= \left(\sum_{k=1}^{\infty} \frac{kD^{k-1}N}{k!} \right) + \sum_{k=0}^{\infty} \frac{D^k}{k!}$$

$$= \sum_{k=1}^{\infty} \frac{D^{k-1}N}{(k-1)!} + \exp(D)$$

$$= \sum_{k=0}^{\infty} \frac{D^k N}{k!} + \exp(D)$$

$$= \left(\sum_{k=0}^{\infty} \frac{D^k}{k!} \right) N + \exp(D)$$

$$= \exp(D)N + \exp(D)$$

$$\text{Si } D = PAP^{-1}, \Lambda = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{bmatrix}$$

$$= P \begin{pmatrix} e^{\lambda_1} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & e^{\lambda_n} \end{pmatrix} P^{-1} (I + N)$$